



Date d'édition : 20.06.2026

Ref : 778810

Manuel A1 Bases des systèmes électroniques automobiles, digital

TP pour les expériences A1.1.1.1, A1.1.1.2, A1.1.1.3, A1.1.1.5, A1.1.1.6



Collection de littérature expérimentale en tant que section de l'enseignant avec des solutions et des feuilles de travail pour les élèves sur les différents sujets :

A1.1.1.1 Bases de l'électricité

A1.1.1.2 Bases des capteurs en automobile

A1.1.1.3 Équipement compact Bases de l'électricité et de l'électronique automobile

A1.1.1.4 Les actionneurs en automobile

A1.1.1.5 Précautions et sécurité sur les véhicules électriques et hybrides

A1.1.1.6 Bases de la conduite autonome, 11 TPs

1 Fonctionnement du LIDAR

2 Vitesse de rotation du scanner LIDAR

3 Transmission des données LIDAR

4 Visualisation des données LIDAR

5 Visualisation du laser LIDAR

6 Détection d'obstacles par LIDAR

7 Étalonnage du LIDAR

8 Interférences du LIDAR

9 Signaux du bus CAN du LIDAR : amplitude de tension

10 Signaux du bus CAN du LIDAR : fréquence de répétition

11 Résolution d'image du LIDAR

Une activation et une sélection uniques de la langue littéraire via <https://register.leylab.de> sont nécessaires.

Ensuite, le Centre de documentation et le pack de documentation peuvent être téléchargés gratuitement, avec une recherche par mot-clé et par numéro de catalogue et une mise à jour automatique via des mises à jour en ligne gratuites.

Configuration requise:

Centre de documentation :

- PC avec Windows 7 ou supérieur
- Accès Internet pendant l'installation
- Réseau local de distribution aux étudiants

Leylab :

- PC, tablette ou smartphone avec un navigateur commun
- Accès Internet